

## Aula 2: Vetores – tratamento algébrico

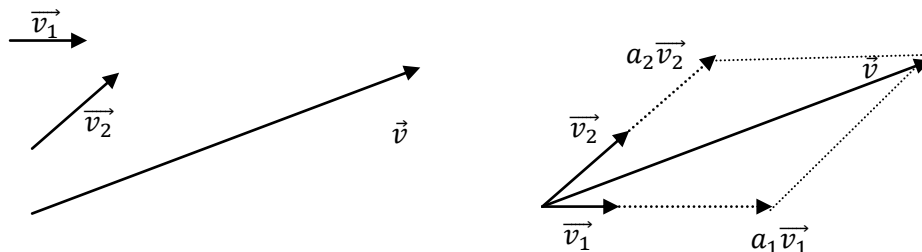
### Vetores no $\mathbb{R}^2$ e no $\mathbb{R}^3$

#### Decomposição de vetores no plano ( $\mathbb{R}^2$ )

Dados dois vetores  $\vec{v}_1$  e  $\vec{v}_2$ , não colineares, então qualquer vetor  $\vec{v}$  pode ser decomposto nas direções de  $\vec{v}_1$  e  $\vec{v}_2$ . O problema é determinar os dois vetores que tem a direção de  $\vec{v}_1$  e  $\vec{v}_2$  e cuja soma seja igual a  $\vec{v}$ , ou seja, é preciso obter dois números reais  $a_1$  e  $a_2$ , de modo que:

$$\vec{v} = a_1\vec{v}_1 + a_2\vec{v}_2$$

conforme o desenho abaixo:



No desenho acima, dizemos que  $\vec{v}$  é combinação linear dos vetores  $\vec{v}_1$  e  $\vec{v}_2$  por meio dos números reais  $a_1$  e  $a_2$ . O conjunto  $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2\}$ , formado pelos vetores não colineares,  $\vec{v}_1$  e  $\vec{v}_2$ , é chamado de base e os números reais  $a_1$  e  $a_2$  são chamados de coordenadas de  $\vec{v}$  em relação à base  $\{\vec{v}_1, \vec{v}_2\}$ .

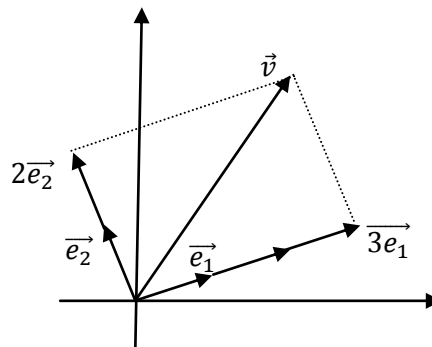
O vetor  $a_1\vec{v}_1$  é a projeção do vetor  $\vec{v}$ , sobre  $\vec{v}_1$ , na direção de  $\vec{v}_2$ . De mesma maneira, o vetor  $a_2\vec{v}_2$  é a projeção do vetor  $\vec{v}$ , sobre  $\vec{v}_2$ , na direção de  $\vec{v}_1$ , conforme figura acima.

De acordo com o exposto acima, podemos construir infinitas bases. Para facilitar nosso trabalho, são utilizadas comumente as bases ortonormais, que são bases cujos vetores são ortogonais e unitários.

Assim, uma base formada pelos vetores  $\vec{e}_1$  e  $\vec{e}_2$  é dita ortonormal se:

$$\vec{v}_1 \perp \vec{v}_2 \text{ e } \|\vec{v}_1\| = \|\vec{v}_2\| = 1$$

Veja um exemplo abaixo, utilizando o plano cartesiano xOy:



Os vetores  $\vec{w}$ ,  $\vec{m}$ ,  $\vec{u}$ ,  $\vec{x}$  e  $\vec{y}$  podem ser representados na figura acima, em função de  $\vec{e}_1$  e  $\vec{e}_2$ , como sendo:

$$\vec{w} = 2\vec{e}_1 - 2\vec{e}_2$$

$$\vec{m} = -\vec{e}_1 + 3\vec{e}_2$$

$$\vec{u} = -2\vec{e}_1 - \vec{e}_2$$

$$\vec{x} = -3\vec{e}_1 + 0\vec{e}_2$$

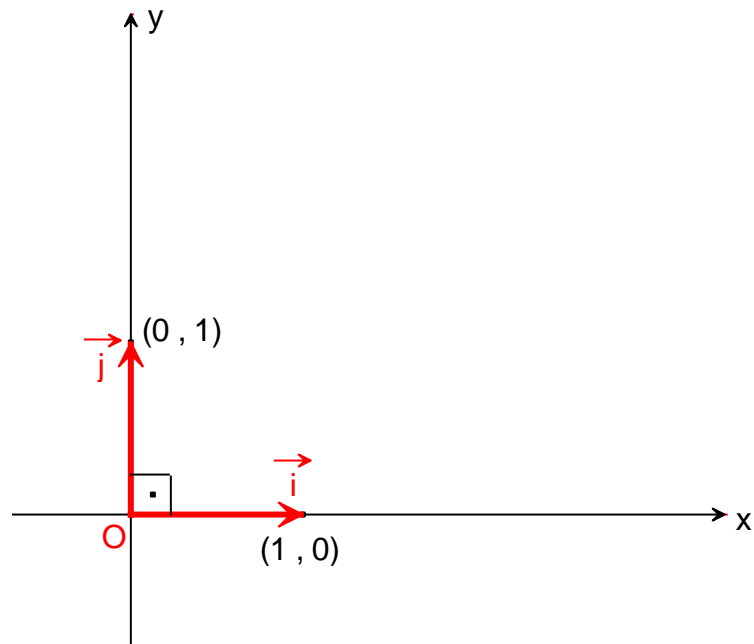
$$\vec{y} = 0\vec{e}_1 - 2\vec{e}_2$$

De modo geral:  $\vec{v} = a_1\vec{e}_1 + a_2\vec{e}_2$ , com  $a_1, a_2 \in \mathbb{R}$ .

Dizemos que os vetores  $\vec{w}$ ,  $\vec{m}$ ,  $\vec{u}$ ,  $\vec{x}$  e  $\vec{y}$  são expressos em função de  $\vec{e}_1$  e  $\vec{e}_2$  ou que são **combinações lineares** da **base**  $B = \{\vec{e}_1, \vec{e}_2\}$ .

### Base canônica:

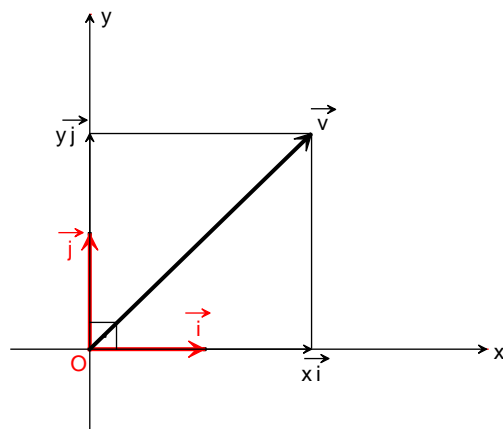
Existem infinitas bases ortonormais no plano cartesiano ortogonal  $xOy$ , no entanto uma delas é mais notável. É a base formada pelos vetores  $\vec{i}$  e  $\vec{j}$  cujos representantes tem sua origem no ponto  $(0,0)$  e suas extremidades em  $(1,0)$  para o vetor  $\vec{i}$ , e em  $(0,1)$  para o vetor  $\vec{j}$ . O conjunto  $\{\vec{i}, \vec{j}\}$  é chamado de base canônica, conforme a figura abaixo:



Esta base também estabelece o conhecido sistema cartesiano ortogonal  $xOy$ .

Neste curso, trataremos somente da base canônica. Dessa forma, dado um vetor  $\vec{v}$  qualquer, do plano, existe uma só dupla de números reais  $x$  e  $y$  tal que:

$$\vec{v} = x\vec{i} + y\vec{j}$$



## Expressão analítica do vetor

O vetor  $\vec{v}$ , representado acima, também pode ser expresso como a seguir:

$$\vec{v} = (x, y):$$

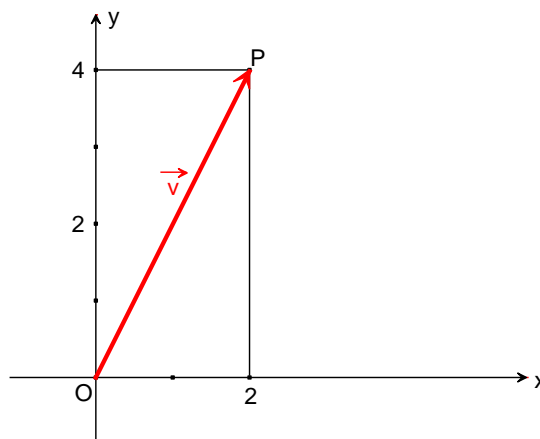
que é a **expressão analítica de**  $\vec{v}$

Ou seja, um vetor no plano é um par ordenado  $(x, y)$  de números reais, cuja origem é o  $(0,0)$  e a extremidade, o ponto  $(x,y)$  dado.

### Exemplo:

$$\vec{v} = 2\vec{i} + 4\vec{j} \text{ ou simplesmente } \vec{v} = (2, 4)$$

Graficamente, temos:



$$\vec{v} = \overrightarrow{OP}$$

O(0, 0): origem do vetor

P(2, 4): extremidade do vetor

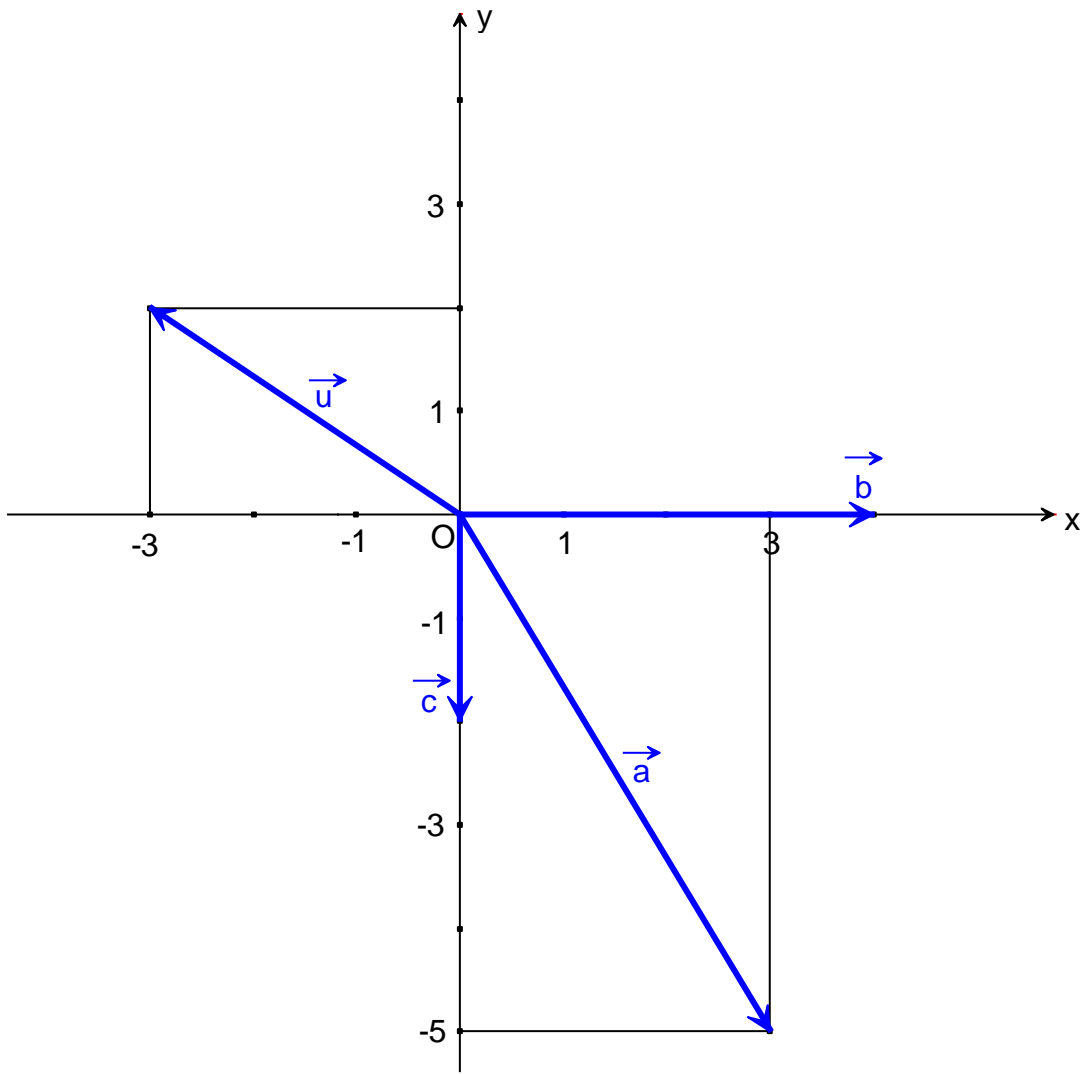
**Exercício resolvido:** Escreva a expressão analítica dos vetores abaixo e represente-os graficamente:

$$\vec{u} = -3\vec{i} + 2\vec{j} \Rightarrow \vec{u} = (-3, 2)$$

$$\vec{a} = 3\vec{i} - 5\vec{j} \Rightarrow \vec{a} = (3, -5)$$

$$\vec{b} = 4\vec{i} \Rightarrow \vec{b} = (4, 0)$$

$$\vec{c} = -2\vec{j} \Rightarrow \vec{c} = (0, -2)$$



## Operações com Vetores: igualdade , soma e multiplicação por escalar

### 1. Igualdade de vetores:

Dois vetores  $\vec{u} = (x_1, y_1)$  e  $\vec{v} = (x_2, y_2)$  são iguais se e somente se  $x_1 = x_2$  e  $y_1 = y_2$ .

**Exemplos:** determine os valores de x e y para que os vetores sejam iguais:

a)  $\vec{u} = (x+1, 4)$  e  $\vec{v} = (5, 2y-6)$

**Resolução:**

Para que  $\vec{u} = \vec{v}$  precisamos ter:

$$x + 1 = 5 \Rightarrow x = 5 - 1 = 4$$

$$2y - 6 = 4 \Rightarrow 2y = 4 + 6 \Rightarrow 2y = 10 \Rightarrow y = 5$$

Logo,  $x = 4$  e  $y = 5$

b)  $\vec{u} = (7, 2x+y)$  e  $\vec{v} = (4x-y, 5)$

**Resolução:**

Para que  $\vec{u} = \vec{v}$ , precisamos ter:

$$\begin{cases} 4x - y = 7 \\ 2x + y = 5 \end{cases}$$

Resolvendo o sistema linear, pelo método da adição, ou seja, vamos somar as duas equações e calcular o valor de x:

$$\begin{cases} 4x - y = 7 \\ 2x + y = 5 \end{cases} \oplus$$

$$\hline 6x = 12$$

$$x = 2$$

Substituindo o valor de x encontrado em uma das duas equações do sistema, encontramos o valor de y:

$$2x + y = 5$$

$$2 \cdot 2 + y = 5$$

$$4 + y = 5$$

$$y = 5 - 4$$

$$y = 1$$

Logo,  $x = 2$  e  $y = 1$

## 2. Soma e multiplicação por escalar

Dados os vetores  $\vec{u} = (x_1, y_1)$  e  $\vec{v} = (x_2, y_2)$ ; o ponto  $P(a, b)$  e o número real  $\alpha$ , temos:

i)  $\vec{u} + \vec{v} = (x_1 + x_2, y_1 + y_2)$

ii)  $\alpha \vec{u} = \alpha(x_1, y_1) = (\alpha x_1, \alpha y_1)$

iii)  $P + \vec{u} = (a + x_1, b + y_1)$ , que são as coordenadas de um ponto Q, resultado da soma de ponto com vetor.

### Exemplos:

(1) Dados os vetores  $\vec{u} = (2, 4)$  e  $\vec{v} = (-5, 2)$  e o ponto  $P(5, 3)$ , determine algébrica e geometricamente:

a)  $\vec{u} + \vec{v}$

b)  $\vec{u} - \vec{v}$

c)  $2\vec{u}$

d)  $-\frac{1}{2}\vec{v}$

e)  $P + \vec{u}$

### Resolução:

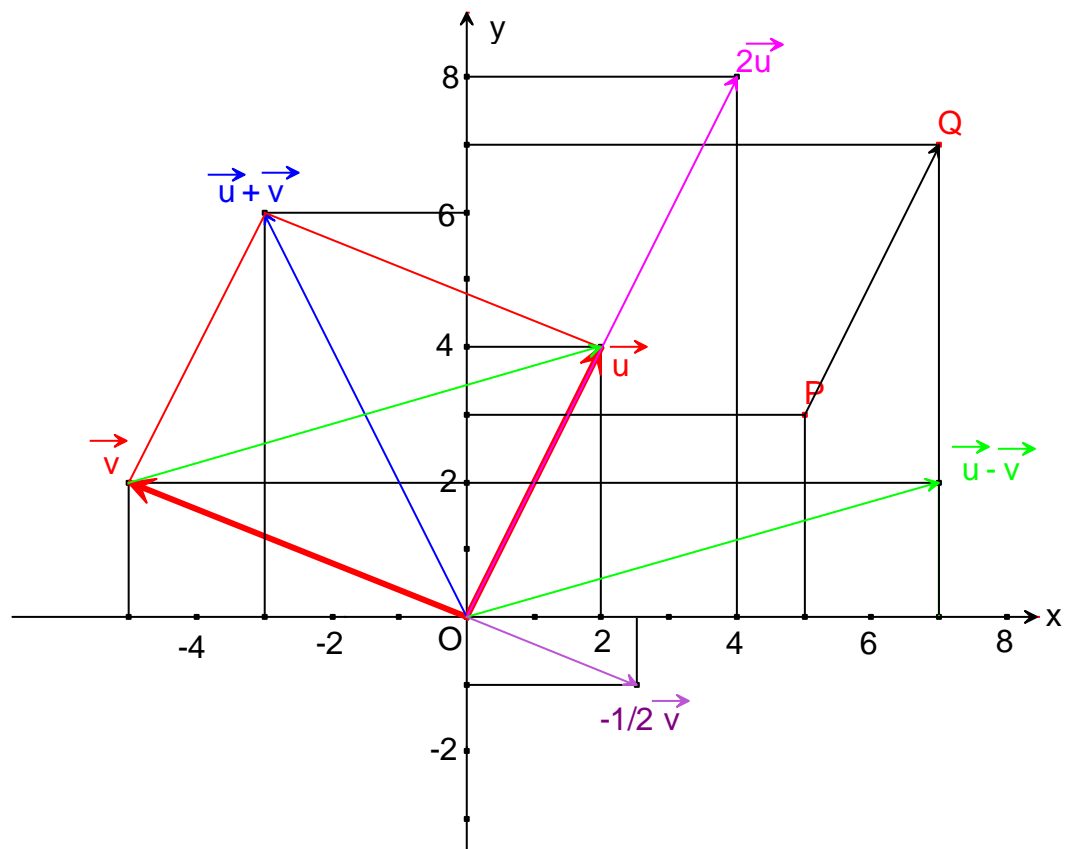
a)  $\vec{u} + \vec{v} = (2 + (-5), 4 + 2) = (-3, 6)$

b)  $\vec{u} - \vec{v} = (2 - (-5), 4 - 2) = (7, 2)$

c)  $2\vec{u} = 2(2, 4) = (4, 8)$

d)  $-\frac{1}{2}\vec{v} = -\frac{1}{2}(-5, 2) = \left(\frac{5}{2}, -1\right)$

e)  $\vec{P} + \vec{u} = (5 + 2, 3 + 4) = (7, 7)$ : ponto Q



(2) Determinar o vetor  $\vec{x}$  na igualdade  $3\vec{x} + 2\vec{u} = \frac{1}{2}\vec{v} + \vec{x}$ , sendo

$$\vec{u} = (3, -1) \text{ e } \vec{v} = (-2, 4).$$

**Resolução:**

$$3\vec{x} - \vec{x} = \frac{1}{2}\vec{v} - 2\vec{u}$$

$$2\vec{x} = \frac{1}{2}\vec{v} - 2\vec{u}$$

Dividindo ambos os membros da equação por 2, obtemos:

$$\vec{x} = \frac{1}{4}\vec{v} - \vec{u}$$

Portanto, temos:

$$\vec{x} = \frac{1}{4}(-2, 4) - (3, -1)$$



$$\vec{x} = \left(\frac{-2}{4}, \frac{4}{4}\right) - (3, -1) = \left(-\frac{1}{2}, 1\right) - (3, -1) = \left(-\frac{1}{2} - 3, 1 - (-1)\right)$$

$$\vec{x} = \left(-\frac{7}{2}, 2\right)$$

**(3)** Encontrar os números  $a_1$  e  $a_2$ , tais que  $\vec{v} = a_1\vec{v}_1 + a_2\vec{v}_2$ , sendo  $\vec{v} = (10, 2)$ ;

$$\vec{v}_1 = (3, 5) \text{ e } \vec{v}_2 = (-1, 2).$$

**Resolução:**

Substituindo os vetores dados na expressão  $\vec{v} = a_1\vec{v}_1 + a_2\vec{v}_2$ , temos:

$$(10, 2) = a_1(3, 5) + a_2(-1, 2)$$

Efetuada a multiplicação dos números  $a_1$  e  $a_2$  pelos vetores, temos:

$$(10, 2) = (3a_1, 5a_1) + (-1a_2, 2a_2)$$

Somando os vetores, temos:

$$(10, 2) = (3a_1 - a_2, 5a_1 + 2a_2)$$

Fazendo a igualdade entre os dois vetores, temos:

$$\begin{cases} 3a_1 - a_2 = 10 \\ 5a_1 + 2a_2 = 2 \end{cases}$$

Que é um sistema linear. Vamos resolvê-lo pelo método da adição, vamos, em primeiro lugar, multiplicar a primeira equação por 2:

$$\begin{cases} 6a_1 - 2a_2 = 20 \\ 5a_1 + 2a_2 = 2 \end{cases}$$

Agora vamos somar as duas equações e calcular o valor de  $a_1$ :

$$\begin{cases} 6a_1 - 2a_2 = 20 \\ 5a_1 + 2a_2 = 2 \end{cases} \oplus$$


---


$$11a_1 = 22$$

$$a_1 = 2$$

Substituindo o valor de  $a_1$  encontrado em uma das duas equações do sistema, encontramos o valor de  $a_2$ :

$$3a_1 - a_2 = 10$$

$$3 \cdot 2 - a_2 = 10$$

$$6 - a_2 = 10$$

$$a_2 = 6 - 10$$

$$a_2 = -4$$

$$\text{Logo, } \vec{v} = 2\vec{v}_1 - 4\vec{v}_2$$

## Vetor definido por dois pontos

Seja  $A(x_1, y_1)$  a origem de **um representante** de um vetor e  $B(x_2, y_2)$  a sua extremidade, e ainda, se  $\vec{v} = \overrightarrow{AB}$ , temos:

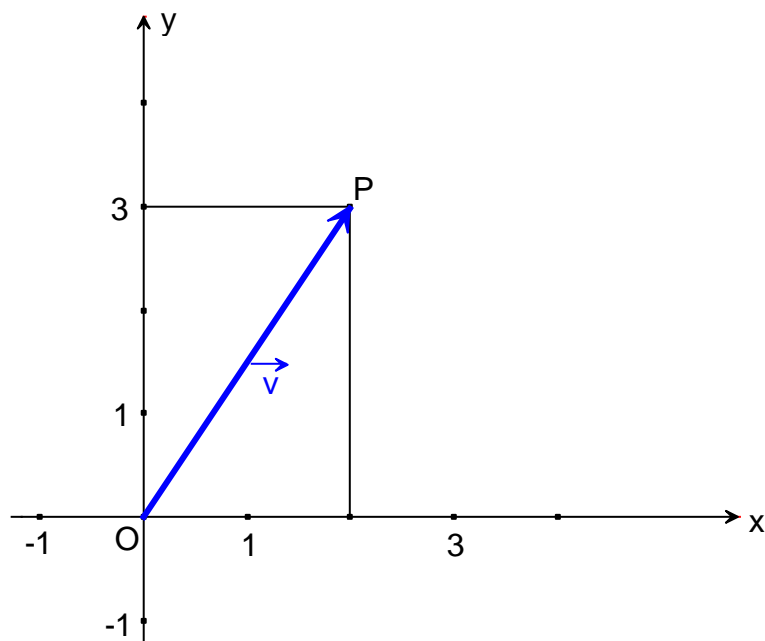
$$\vec{v} = \overrightarrow{AB} = B - A = (x_2 - x_1, y_2 - y_1)$$

### Exemplos:

1) Seja  $\vec{v} = \overrightarrow{AB}$ , onde  $A(1, 2)$  e  $B(3, 5)$ . Calcule as coordenadas do vetor e construa o seu gráfico.

### Resolução:

$$\vec{v} = \overrightarrow{AB} = B - A = (3 - 1, 5 - 2) = (2, 3)$$



$\vec{v} = \overrightarrow{OP}$  é chamado **vetor posição** ou **representante natural** de  $\overrightarrow{AB}$ : vetor que melhor caracteriza  $\overrightarrow{AB}$  dentre os infinitos representantes.

2) Dados os vetores  $\vec{u} = \overrightarrow{AB}$  e  $\vec{v} = \overrightarrow{CD}$ , onde A(1, 2); B(5, 3); C(-2, -2) e D(0, 4), calcule e represente:

a)  $\vec{u} + \vec{v}$

b)  $-\frac{1}{2}\vec{u}$

c)  $A + \vec{u}$

**Resolução:**

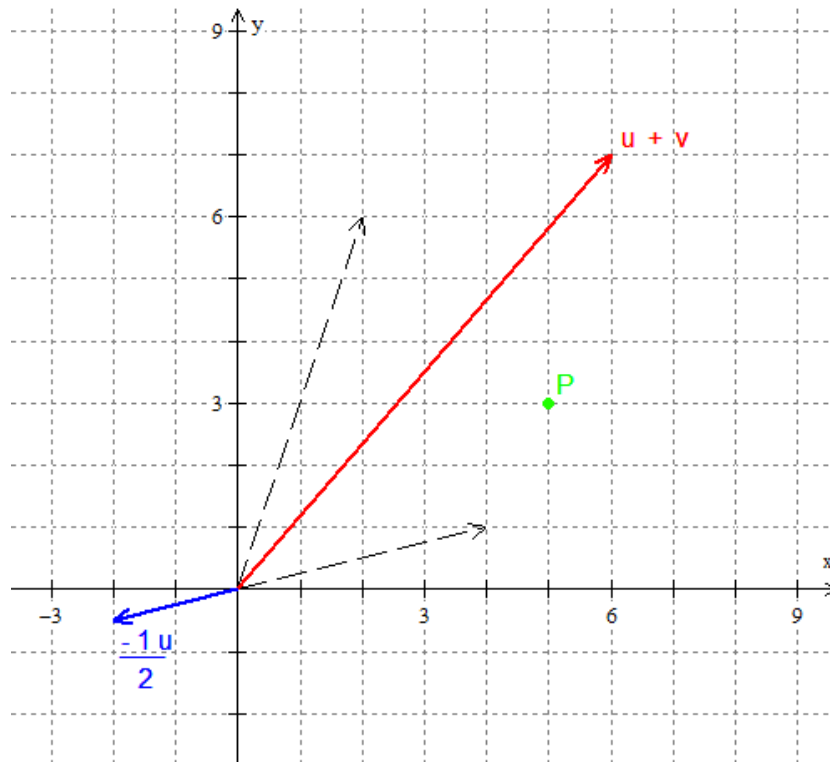
$$\vec{u} = \overrightarrow{AB} = B - A = (5 - 1, 3 - 2) = (4, 1)$$

$$\vec{v} = \overrightarrow{CD} = D - C = (0 - (-2), 4 - (-2)) = (2, 6)$$

a)  $\vec{u} + \vec{v} = (4, 1) + (2, 6) = (4 + 2, 1 + 6) = (6, 7)$

b)  $-\frac{1}{2}\vec{u} = -\frac{1}{2}(4, 1) = \left(-\frac{4}{2}, -\frac{1}{2}\right) = \left(-2, -\frac{1}{2}\right)$

c)  $A + \vec{u} = (1, 2) + (4, 1) = (1 + 4, 2 + 1) = (5, 3)$ : ponto P



- 3) Determine a origem do vetor  $\vec{v} = (-1, 3)$ , sabendo que a sua extremidade está em  $B(3, 1)$ .

**Resolução:**

Chamando de A a origem procurada, temos:

$$\vec{v} = \overrightarrow{AB} = B - A$$

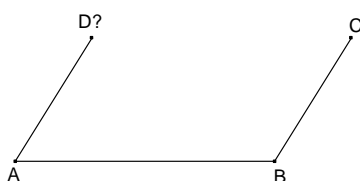
$$(-1, 3) = (3, 1) - A$$

$$A = (3, 1) - (-1, 3)$$

$$A(4, -2)$$

- 4) Sendo  $A(2, 1)$ ;  $B(5, 2)$  e  $C(6, 5)$  vértices consecutivos de um paralelogramo ABCD, determine o vértice D.

**Resolução:**



$\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{DC}$  (ou  $\overrightarrow{BC} = \overrightarrow{AD}$ ): mesma direção, mesmo sentido e mesmo comprimento

$$B - A = C - D$$

$$(5, 2) - (2, 1) = (6, 5) - D$$

$$D = (6, 5) - (5, 2) + (2, 1)$$

Logo,  $D(3, 4)$

5) Dados os pontos  $A(-1, 2)$ ;  $B(3, -1)$  e  $C(-2, 4)$ , determine o ponto  $D$  de modo que

$$\overrightarrow{CD} = \frac{1}{2} \overrightarrow{AB}.$$

**Resolução:**

$$\overrightarrow{CD} = \frac{1}{2} \overrightarrow{AB}$$

$$D - C = \frac{1}{2}(B - A)$$

$$D - (-2, 4) = \frac{1}{2}((3, -1) - (-1, 2))$$

$$D - (-2, 4) = \frac{1}{2}(4, -3)$$

$$D - (-2, 4) = \left(\frac{4}{2}, -\frac{3}{2}\right)$$

$$D = \left(2, -\frac{3}{2}\right) + (-2, 4)$$

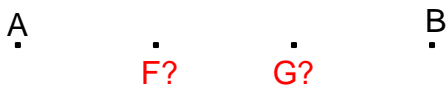
$$D = \left(2 - 2, -\frac{3}{2} + 4\right)$$

$$D\left(0, \frac{5}{2}\right)$$

6) Sendo  $A(-2, 4)$  e  $B(4, 1)$  extremidades de um segmento, determinar os pontos  $F$  e  $G$  que dividem  $AB$  em três segmentos de mesmo comprimento.

**Resolução:**

-



$$\overrightarrow{AF} = \overrightarrow{FG} = \overrightarrow{GB} = \frac{1}{3} \overrightarrow{AB} = \frac{1}{3} \mathbf{B} - \mathbf{A} = \frac{1}{3}((4, 1) - (-2, 4)) = \frac{1}{3}(6, -3) = \left(\frac{6}{3}, -\frac{3}{3}\right) = (2, -1)$$

$$\overrightarrow{AF} = (2, -1)$$

$$\mathbf{F} - \mathbf{A} = (2, -1)$$

$$\mathbf{F} - (-2, 4) = (2, -1)$$

$$\mathbf{F} = (2, -1) + (-2, 4)$$

$$\mathbf{F}(0, 3)$$

$$\overrightarrow{FG} = (2, -1)$$

$$\mathbf{G} - \mathbf{F} = (2, -1)$$

$$\mathbf{G} - (0, 3) = (2, -1)$$

$$\mathbf{G} = (2, -1) + (0, 3)$$

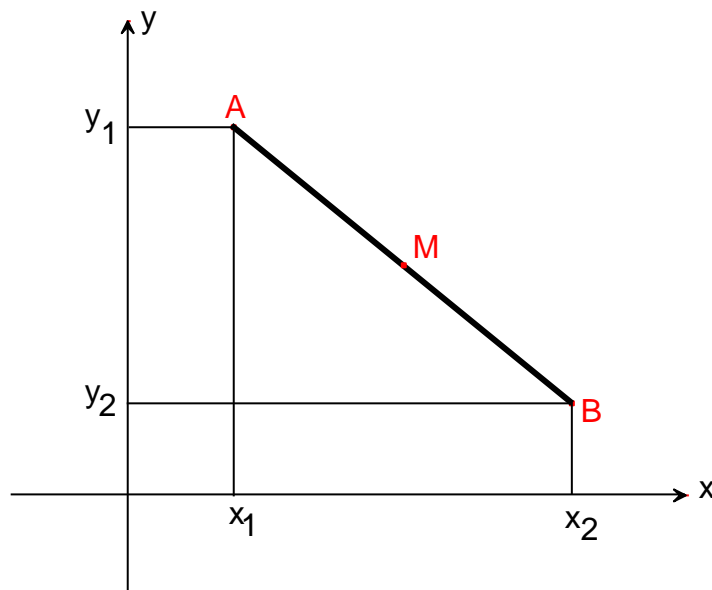
$$\mathbf{G}(2, 2)$$

## Ponto médio, paralelismo e Norma (módulo)

### Ponto médio:

Seja o segmento de extremos  $A(x_1, y_1)$  e  $B(x_2, y_2)$ .

Seja  $M(x, y)$  o ponto médio de  $AB$ , temos:



$$\overrightarrow{AM} = \overrightarrow{MB}$$

$$M - A = B - M$$

$$2M = A + B = (x_1 + x_2, y_1 + y_2)$$

$$M\left(\frac{x_1 + x_2}{2}, \frac{y_1 + y_2}{2}\right)$$

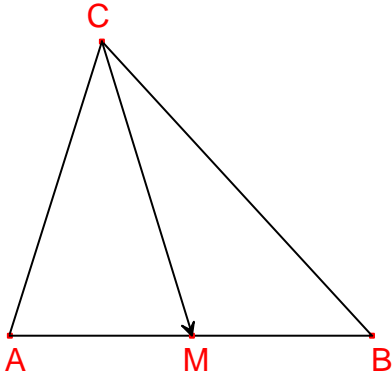
### Exemplos:

1) Se  $A(-2, 3)$  e  $B(5, -1)$ , então as coordenadas do ponto médio de  $AB$  são:

$$M\left(\frac{x_1 + x_2}{2}, \frac{y_1 + y_2}{2}\right) = \left(\frac{-2 + 5}{2}, \frac{3 + (-1)}{2}\right) = \left(\frac{3}{2}, 1\right)$$

2) Seja o triângulo de vértices A(4, -1); B(2, 5) e C(1, -1). Calcule as coordenadas do vetor que representa a mediana relativa ao lado AB.

**Resolução:**



A mediana relativa ao lado AB do triângulo pode ser representada pelo vetor  $\overrightarrow{CM}$  (ou pelo vetor  $\overrightarrow{MC}$ ), onde M é o ponto médio de AB:

$$M\left(\frac{x_1 + x_2}{2}, \frac{y_1 + y_2}{2}\right) = \left(\frac{4 + 2}{2}, \frac{-1 + 5}{2}\right) = (3, 2)$$

$$\overrightarrow{CM} = M - C = (3, 2) - (1, -1) = (2, 3)$$

**Paralelismo de dois vetores:**

Dois vetores  $\vec{u} = (x_1, y_1)$  e  $\vec{v} = (x_2, y_2)$  são paralelos se e somente se as correspondentes componentes são proporcionais, ou seja, se existe  $\alpha$  tal que:

$$\vec{u} = \alpha \vec{v}$$

ou

$$\frac{x_1}{x_2} = \frac{y_1}{y_2} = \alpha$$



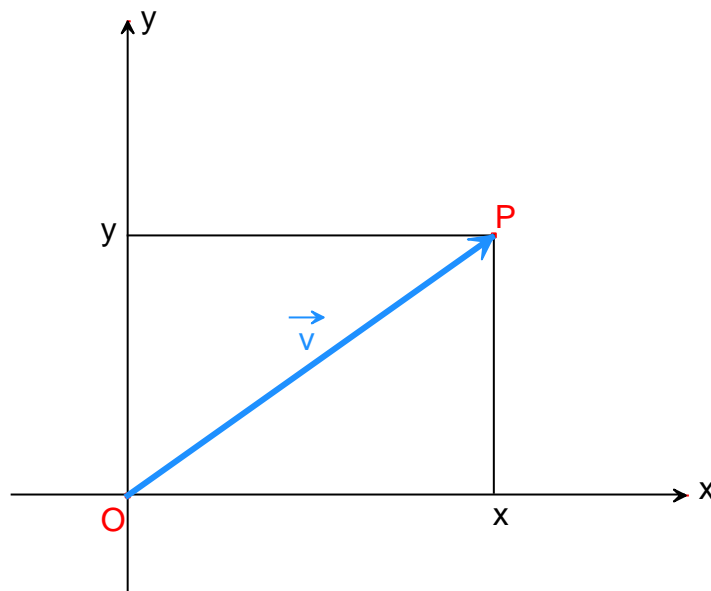
**Exemplo:**

$\vec{u} = (1, -2)$  e  $\vec{v} = (-4, 8)$  são paralelos pois:  $\frac{x_1}{x_2} = \frac{1}{-4} = -\frac{1}{4}$  e  $\frac{y_1}{y_2} = \frac{-2}{8} = -\frac{1}{4}$

$\vec{u} = (-4, -2)$  e  $\vec{v} = (-14, 7)$  não são paralelos pois:  $\frac{x_1}{x_2} = \frac{-4}{-14} = \frac{2}{7}$  e  $\frac{y_1}{y_2} = \frac{-2}{7} = -\frac{2}{7}$

**Norma (módulo) de um vetor:**

Seja o vetor  $\vec{v} = (x, y)$ :



Aplicando o Teorema de Pitágoras, temos:

$$\|\vec{v}\|^2 = x^2 + y^2$$

$$\|\vec{v}\| = \sqrt{x^2 + y^2}$$

**Exemplos:**

1) Se  $\vec{v} = (2, -3)$ , então a sua norma é:

$$\|\vec{v}\| = \sqrt{x^2 + y^2} = \sqrt{2^2 + (-3)^2} = \sqrt{4+9} = \sqrt{13} \text{ u.c.}$$

2) Calcular a norma do vetor  $\vec{v} = \overrightarrow{AB}$  sabendo que A(3, 5) e B(4, -2).

**Resolução:**

$$\vec{v} = \overrightarrow{AB} = B - A = (1, -7)$$

$$\text{Logo, } \|\vec{v}\| = \sqrt{x^2 + y^2} = \sqrt{1^2 + (-7)^2} = \sqrt{1+49} = \sqrt{50} = \sqrt{2 \cdot 5^2} = 5\sqrt{2} \text{ u.c.}$$

3) Dados os pontos A(3, 5) e B(4, -2) e os vetores  $\vec{u} = (-1, 3)$  e  $\vec{v} = (-2, -1)$ , calcular:

a)  $\|\vec{u}\|$

b)  $\|\vec{u} + \vec{v}\|$

c)  $\|2\vec{u} - 3\vec{v}\|$

d) A distância entre os pontos A e B.

**Resolução:**

a)  $\|\vec{u}\| = \sqrt{(-1)^2 + (3)^2} = \sqrt{1+9} = \sqrt{10} \text{ u.c.}$

b)  $\vec{u} + \vec{v} = (-3, 2)$

$$\text{Logo, } \|\vec{u} + \vec{v}\| = \sqrt{(-3)^2 + (2)^2} = \sqrt{9+4} = \sqrt{13} \text{ u.c.}$$

c)  $2\vec{u} - 3\vec{v} = (-2, 6) - (-6, -3) = (4, 9)$

$$\text{Logo, } \|2\vec{u} - 3\vec{v}\| = \sqrt{(4)^2 + (9)^2} = \sqrt{16+81} = \sqrt{97} \text{ u.c.}$$

d) A distância entre dois pontos é a norma do vetor que tem origem em um dos pontos e extremidade no outro:

$$\overrightarrow{AB} = B - A = (-3, 5)$$

$$\text{Logo, } \|\overrightarrow{AB}\| = \sqrt{(-3)^2 + (5)^2} = \sqrt{9+25} = \sqrt{34} \text{ u.c.}$$

4) Calcular o valor de a para que  $\vec{u} = (a, -2)$  tenha módulo 4.

**Resolução:**

$$\|\vec{u}\| = \sqrt{a^2 + (-2)^2} = 4$$

Elevando-se ambos os membros da equação ao quadrado, obtemos:

$$\left(\sqrt{a^2 + (-2)^2}\right)^2 = 4^2$$

$$a^2 + (-2)^2 = 16$$

$$a^2 = 16 - 4 = 12$$

$$a = \pm \sqrt{12} = \pm 2\sqrt{3}$$

5) Encontrar um ponto P do eixo das abscissas de modo que a sua distância ao ponto A(2, -3) seja igual a 5.

**Resolução:**

Como P pertence ao eixo x, então sua ordenada é nula, ou seja, as coordenadas do ponto procurado devem ser P(x, 0).

Como a distância entre o ponto A e o ponto P é 5, então devemos ter a norma do vetor formado por esses dois pontos igual a 5:

$$\vec{AP} = P - A = (x - 2, 0 - (-3)) = (x - 2, 3)$$

$$\|\vec{AP}\| = \sqrt{(x - 2)^2 + (3)^2} = 5$$

$$\left(\sqrt{(x - 2)^2 + (3)^2}\right)^2 = 5^2$$

$$(x - 2)^2 + 9 = 25$$

$$x^2 - 4x + 4 + 9 = 25$$

$$x^2 - 4x + 13 - 25 = 0$$

$$x^2 - 4x - 12 = 0$$

$$x = \frac{-(-4) \pm \sqrt{(-4)^2 - 4 \cdot 1 \cdot (-12)}}{2} = \frac{4 \pm 8}{2} \begin{cases} x' = 6 \\ x'' = -2 \end{cases}$$

Portanto as coordenadas do ponto P são: (6, 0) ou (-2, 0).

6) Dados os pontos A(-4 , 3) e B(2 , 1), encontrar o ponto P pertence ao eixo das ordenadas e equidistante de A e B.

**Resolução:**

Como P pertence ao eixo y, então sua abscissa é nula, ou seja, as coordenadas do ponto procurado devem ser P(0 , y).

Como P é equidistante dos pontos A e B, então a distância do ponto P ao ponto A é a mesma que a distância do ponto P ao ponto B:

$$\overrightarrow{AP} = P - A = (0 - (-4), y - 3) = (4, y - 3)$$

$$\overrightarrow{BP} = P - B = (0 - 2, y - 1) = (-2, y - 1)$$

$$\|\overrightarrow{AP}\| = \sqrt{4^2 + (y - 3)^2}$$

$$\|\overrightarrow{BP}\| = \sqrt{(-2)^2 + (y - 1)^2}$$

$$\|\overrightarrow{AP}\| = \|\overrightarrow{BP}\|$$

$$\sqrt{4^2 + (y - 3)^2} = \sqrt{(-2)^2 + (y - 1)^2}$$

$$\left(\sqrt{4^2 + (y - 3)^2}\right)^2 = \left(\sqrt{(-2)^2 + (y - 1)^2}\right)^2$$

$$4^2 + (y - 3)^2 = (-2)^2 + (y - 1)^2$$

$$16 + y^2 - 6y + 9 = 4 + y^2 - 2y + 1$$

$$- 6y + 2y = 5 - 25$$

$$- 4y = - 20$$

$$y = 5$$

Portanto as coordenadas do ponto P são: (0 , 5).